# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

Approved for use through 10/31/02. OMB 0651-0032 Patent and Trademark Office; U.S. DEPARTMENT OF COMMERCE

Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

### Declaration and Power of Attorney For Patent Application

特許出願宣言書及び委任状

#### Japanese Language Declaration

#### 日本語宣言書

私は、以下に記名された発明者として、ここに下記の通り宣言する :	As a below named inventor, I hereby declare that:
私の住所、郵便の宛先そして国籍は、私の氏名の後に記載された通りである。	My residence, post office address and citizenship are as stated next to my name.
下記の名称の発明について、特許請求範囲に記載され、且つ特許が求められている発明主題に関して、私は、最初、最先且つ唯一の発明者である(唯一の氏名が記載されている場合)か、或いは最初、最先且つ共同発明者である(複数の氏名が記載されている場合)と信じている。	I believe I am the original first and sole inventor (if only one name is listed below) or an original, first and joint inventor (if plural names are listed below) of the subject matter which is claimed and for which a patent is sought on the invention entitled  PUMP FOR LIQUID CHROMATOGRAPH
上記発明の明細書はここに添付されているが、下記の欄がチェックされている場合は、この限りでない :	The specification of which is attached hereto unless the following box is checked:
□の日に出願され、 この出願の米国出願番号またはPCT国際出願番号は、 であり、且つ の日に補正された出願(該当する場合)	was filed on as United States Application Number or PCT International Application Numberand was amended on(if applicable).
私は、上記の補正書によって補正された、特許請求範囲を含む 上記明細書を検討し、且つ内容を理解していることをここに表明 する。	I hereby state that I have reviewed and understand the contents of the above identified specification, including the claims, as amended by any amendment referred to above.
私は、連邦規則法典第37編規則1.56に定義されている、 特許性について重量な情報を開示する義務があることを認める。	I acknowledge the duty to disclose information which is material to patentability as defined in Title 37, Code of Federal Regulations, Section 1.56.

Page 1 of 5

Burden Hour Statement: This form is estimated to take 0.4 hours to complete. Time will vary depending upon the need of the individual case. Any comments on the amount of time you are required to complete this form should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, Washington, DC 20231. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner of Patents and Trademarks, Washington, DC 20231.

Under the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

# Japanese Language Declaration (日本語宣言書)

私は、ここに、以下に記載した外国での特許出願または発明者証の出願、或いは米国以外の少なくとも一国を指定している米国法典第35編題365条(a)によるPCT国際出願について、同第119条(a)-(d)項又は第365条(b)項に基づいて優先権を主張するとともに、優先権を主張する本出願の出願日よりも前の出願日を有する外国での特許出願または発明者証の出願、或いはPCT国際出願については、いかなる出願も、下記の枠内をチェックすることにより示した。

I hereby claim foreign priority under Title 35, United States Code, Section 119 (a)-(d) or 365(b) of any foreign application(s) for patent or inventor's certificate, or 365(a) of any PCT International application which designated at least one country other than the United States listed below and have also identified below, by checking the box, any foreign application for patent or inventor's certificate, or PCT International application having a filing date before that of the application for which priority is claimed.

Prior Foreign Application(s) 外国での先行出願	Japan (Country) (国名)	. <u>1/November/2002</u> (Day/Month/Year Filed) (出願日/月/年)	Briority Not Claimed 優先権主張なし
(Number) (番号)	(Country) (国名)	(Day/Month/Year Filed) (出願日/月/年)	
私は、ここに、下記のいかなる米国仮特許出顧についても、その米国法典第35編119条(e)項の利益を主張する。		I hereby claim the benefit under Title 35, United States Code Section 119(e) of any United States provisional application(s) listed below.	
(Application No.) (出願番号)	(Filing Date) (出願日)	(Application No.) (出願番号)	 (Filing Date) (出願日)

私は、ここに、下記のいかなる米国出願についても、その米国法典第35編第120条に基づく利益を主張し、又米国を指定するいかなるPCT国際出願についても、その同第365条(c)に基づく利益を主張する。また、本出願の各特許請求の範囲の主題が、米国法典第35編第112条第1段に規定された態様で、先行する米国出願なIPC下国際出願に関示されたいない場合においては、その先行出願の出願日と本国内出願日まはPCT国際出願日との間の期間中に入手された情報で、連邦規則法典第37編規則1.56に定義された特許性に関わる重要な情報について関示義務があることを承認する。

I hereby claim the benefit under Title 35; United States Code, Section 120 of any United States application(s), or 365(c) of any PCT international application designating the United States, listed below and, insofar as the subject matter of each of the claims of this application is not disclosed in the prior United States or PCT International application in the manner provided by the first paragraph of Title 35, United States Code Section 112, I acknowledge the duty to disclose information which is material to patentability as defined in Title 37, Code of Federal Regulations, Section 1.56 which became available between the filing date of the prior application and thenational or PCT International filing date of application.

PCT/JP02/04458	8/May/2002	Pending
(Application No.)	(Filing Date)	(Status: Patented, Pending, Abandoned)
(出願番号)	(出願日)	(現況:特許許可済、係属中、放棄)
(Application No.)	(Filing Date)	(Status: Patented, Pending, Abandoned)
, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	. •	,
(出願番号)	(出願日)	(現況:特許許可済、係属中、放棄)

私は、ここに表明された私自身の知識に係わる陳述が真実であり、且つ情報と信ずることに基づく陳述が、真実であると信じられることを宣言し、さらに、故意に虚偽の陳述などを行った場合は、米国法典第18編第1001条に基づき、罰金または拘禁、若しくはその両方により処罰され、またそのような故意による虚偽の陳述は、本出願またはそれに対して発行されるいかなる特許も、その有効性に問題が生ずることを理解した上で陳述が行われたことを、ここに宣言する。

I hereby declare that all statements made herein of my own knowledge are true and that all statements made on information and belief are believed to be true; and further that these statements were made with the knowledge that willful false statements and the like so made are punishable by fine or imprisonment, or both, under Section 1001 of Title 18 of the United States Code and that suchwillful false statements may jeopardize the validity of the application any patent issued thereon.

Under the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

### Japanese Language Declaration

(日本語宣言書)

委任状: 私は下記の発明者として、本出願に関する一切の手続きを米特許商標局に対して遂行する弁理士または代理人として、下記の者を指名いたします。(弁護士、または代理人の氏名及び登録番号を明記のこと)

POWER OF ATTORNEY: As a named inventor, I hereby

appoint the following attorney(s) and/or agent(s) to prosecute this application and transact all business in the Patent and Trademark Office connected therewith (list name and registration number)

Donald R. Antonelli, Reg. No. 20,296; David T. Terry, Reg. No. 20,178; Melvin Kraus, Reg. No. 22,466; William I. Solomon, Reg. No. 28,565; Gregory E. Montone, Reg. No. 28,141; Ronald J. Shore, Reg. No. 28,577; Donald E. Stout, Reg. No. 26,422; Alan E. Schiavelli, Reg. No. 32,087; James N. Dresser, Reg. No. 22,973 and Carl I. Brundidge, Reg. No. 29,621

書類送付先

Send Correspondence to:

Antonelli, Terry, Stout & Kraus, LLP Suite 1800 1300 North Seventeenth Street

Arlington, Virginia 22209

直接電話連絡先: (氏名及び電話番号)

Direct Telephone Calls to: (name and telephone number)

Telephone: (703) 312-6600 Fax: (703) 312-6666

唯一または第一発明者		Full name of sole or first inventor Kunihiko TAKAO
発明者の署名	日付	Inventor's signature Date Kunihiko Jakao 10/10/03
住所		Residence
		Tsüchiura, Japan
国籍	Citizenship	
		Japan
私書箱		Post Office Address
	c/o Hitachi, Ltd., Intellectual Property Group	
	New Marunouchi Bldg. 5-1, Marunouchi 1-chome,	
		Chiyoda-ku, Tokyo 100-8220, Japan

(第二以降の共同発明者についても同様に記載し、署名をすること)

(Supply similar information and signature for second and subsequent joint inventors.)

Patent and Trademark Office; U.S. DEPARTMENT OF COMMERCE

Under the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

第二共同発明者		Full name of second joint inventor, if any Kenji HIRAKU
第二共同発明者の署名	日付 -	Second inventor's signature Date
		Kenji Kiraku 10/10/03
住所		Residence
-		Chiyoda, Japan
国籍		Citizenship
		Japan
私書箱		Post Office Address
		c/o Hitachi, Ltd., Intellectual Property Group
		New Marunouchi Bldg. 5-1, Marunouchi 1-chome,
		Chiyoda-ku, Tokyo 100-8220, Japan
第三共同発明者		Full name of third joint inventor, if any
		Isao HAYASE
第三共同発明者の署名	日付	Third inventor's signature Date
		skap Hayase 10/10/03
住所		Residence
		Tsuchiura, Japan
国籍		Citizenship
<del> </del>		Japan
私書箱		Post Office Address
		c/o Hitachi, Ltd., Intellectual Property Group
		New Marunouchi Bldg. 5-1, Marunouchi 1-chome,
Mr ma II. En 20 ma de		Chiyoda-ku, Tokyo 100-8220, Japan
第四共同発明者		Full name of fourth joint inventor, if any Hironori KAJI
htm 4 = 20 m + 4 m = 4		<u> </u>
第四共同発明者の署名	日付	
		Residence
<b>生</b> 州		Hitachinaka, Japan
国籍		Citizenship
型相 	•	Japan
 私書箱		Post Office Address
		c/o Hitachi High-Technologies Corporation.,
	•	Design & Manufacturing Group, Naka Division,
		882, Ichige, Hitachinaka-shi, Ibaraki 312-8504, Japan
第五共同発明者		Full name of fifth joint inventor, if any
	· ·	Masahito ITO
第五共同発明者の署名	日付	Fifth inventor's signature (Date 10/17/03
住所		Residence
		Hitachinaka, Japan
<b>国籍</b>		Citizenship
	·	Japan
私書箱		Post Office Address c/o Hitachi High-Technologies Corporation., Design & Manufacturing Group, Naka Division,
-		882, Ichige, Hitachinaka-shi, Ibaraki 312-8504, Japan
	いても同様に記載し、署名をす	(Supply similar information and signature for sixth and
こと)		subsequent joint inventors.)

Under the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

5-9 13

第六共同発明者		Full name of sixth joint inventor, if any
第六共同発明者の署名	日付	Sixth inventor's signature Date
住所		Residence
国籍		Citizenship
私書箱		Post Office Address
第七共同発明者	<del></del>	Full name of seventh joint inventor, if any
第七共同発明者の署名	日付	Seventh inventor's signature Date
住所		Residence
国籍		Citizenship
私書箱		Post Office Address
第八共同発明者		Full name of eighth joint inventor, if any
第八共同発明者の署名	日付	Eighth inventor's signature Date
住所		Residence
国籍		Citizenship
私書箱		Post Office Address
第九共同発明者	·	Full name of ninth joint inventor, if any
第九共同発明者の署名	日付	Ninth inventor's signature Date
住所		Residence
国籍		Citizenship
私書箱		Post Office Address
<u></u>	いても同様に記載し、署名をす	(Supply similar information and signature for tenth and subsequent joint inventors.)

Title of The Invention

PUMP FOR LIQUID CHROMATOGRAPH - 液体クロマトグラフ用 ホ°ンプ
Background of the Invention

本発明は,液体クロマトグラフ用ポンプに係わり,特に低流量の送液を行うのに適した液体クロマトグラフ用ポンプに係わる。

従来の液体クロマトグラフ用ポンプは,一般に、シリンダ内で往復運動するプランジャにより溶離液を吸入、吐出する構成となっている。微量の溶液を高精度で送液するには,プランジャ径を小さくしたり,プランジャのストロークを短くする必要がある。また、送液が微量になるほど、ポンプ内部や送液流路などに滞留した気泡の排出が困難になる。

例えば、特開 2000-39427 号に開示されているように、溶液中の気泡の影響を受けないで送液ができるポンプシステムとして、大径部と小径部が同軸形成された異径プランジャで駆動され、体積の異なる第1と第2のポンプヘッドを有するポンプユニットを二つ設け、この二つのポンプユニットの異径プランジャの大径部で駆動される二つのポンプヘッドを第1のポンプとして構成し、異径プランジャの小径部で駆動される二つのポンプヘッドで第2のポンプを構成するようになし、これら第1と第2のポンプを直列に接続する。さらに第1ポンプの吐出口に加熱器や気/液セパレータを接続し、この気/液セパレータで溶離液の気泡を除去した後、溶離液を第2ポンプで吸引して送液する構成が周知である。

上記の従来技術は、溶離液中の気泡の影響を受けずに精密に送液を行うもののであり、微量に溶離液を送液する点に配慮が充分なされてたものでない。またこの従来技術では、異径プランジャの大径部で駆動される第1ポンプの流速を、異径プランジャの小径部で駆動される第2のポンプの流速より大きく(好ましくは2倍上の大きさで)しており、当該ポンプシステムの最小吐出量は、第2のポンプの吐出容積で決定される。このためポンプシステムの最小吐出量を微量とするためには、第2ポンプの吐出容積を決定するプランジャの外径を小さくする必要がある。しかしながら、プランジャの外径を小さくして最小吐出量を微量にするこ

とは、加工精度や強度の観点から容易でない。

また従来技術では、プランジャの大径部を一定にし、プランジャの小径部を細くし、第2ポンプの吐出容積を小さくすると、相対的に第1ポンプの吐出容積が増加する。一方、プランジャの小径部を太くして第1ポンプの吐出容積を小さくしても、第2ポンプの吐出容積が増えるようになり、結局のところ、異径プランジャを利用して送液量を微量にすることが難しい欠点がある。

ポンプの吐出容積を小さくして送液量を微量にしてしまうと,試験開始時に各流路等に溶媒液を充填する動作や気泡を排出する動作に長時間要する欠点もある。

Summary of the Invention

本発明の第1の目的は,送液流量を微量にするに適した液体クロマトグラフ用ポンプを提供することにある。

また本発明の第2の目的は,試験開始時の溶媒液充填や気泡排出を短時間で完了することができる液体クロマトグラフ用ポンプシステムを提供することにある。

上記第1の目的を達成する、本発明のクロマトグラフ用ポンプは,シリンダと、前記シリンダ内を往復するプランジャとを備えた液体クロマトグラフポンプにおいて,前記プランジャの外周面に、前記プランジャの駆動方向に沿って段差部を形成し,前記段差部と前記シリンダの内壁面とで作動室を構成し,前記作動室の断面積と前記プランジャの駆動速度とで液体クロマトグラフ用ポンプの流量を決定するようにしたものある。

当該構成において、第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する当該第1のプランジャとを有する第1ポンプと、第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え、前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け、しかして、前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け、少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に、前記第2プランジャの駆動方向

に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し,前記第2ポンプを該液体クロマトグラフ用ポンプ内に設けられる複数のポンプのうちの最も下流側に配置すると良い。

また第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する当該第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に,前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し,前記第2ポンプの作動室に液体クロマトグラフ用ポンプからの吐出通路を接続し,前記第1ポンプに構成される作動室に該液体クロマトグラフ用ポンプへの吸入通路を接続し,前記第1ポンプと前気第2ポンプとを直列に接続すると良い。

また上記第1の目的を達成する、本発明のクロマトグラフ用ポンプは、シリンダと、前記シリンダ内を往復するプランジャとを備えた液体クロマトグラフポンプにおいて,前記プランジャの外周面に、前記プランジャの駆動方向に沿って段差部を形成し,前記段差部と前記シリンダの内壁面とで作動室を構成し、前記プランジャの駆動側とは反対側の端部が気体雰囲気下にあるようにしたものである。当該構成において,第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する当該第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして、前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し、前記第2プランジャの駆動側とは,反対側の駆動側とは反対側の端部を

気体雰囲気下に設け,前記第2ポンプを該液体クロマトグラフ用ポンプ 内に構成される複数のポンプの内最も下流側に配置すると良い。

また、第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に,前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し、前記第2プランジャの駆動側とは,反対側の駆動側とは反対側の端部を気体雰囲気下に設け,前記第2ポンプの作動室に該液体クロマトグラフ用ポンプからの吐出通路を接続し,前気第1ポンプに構成される作動室に該液体クロマトグラフ用ポンプへの吸入通路を接続し,前記第1ポンプと前気第2ポンプとを直列に接続すると良い。

上記液体クロマトグラフ用ポンプにおいては,該液体クロマトグラフ 用ポンプで送液する溶離液を貯留する溶離液貯留容器を備え,前記溶離 液貯留容器と前記第1ポンプとの間に低圧ポンプを設置し、前気第2ポ ンプの下流側に、切替弁と、前記溶離液貯留容器に連通する通路および カラムに連通する通路とを設け,試験開始時に前記切替弁を前記溶離液 貯留容器に連通する通路と連通するとともに、前記低圧ポンプを駆動し て大流量の送液を行い前気ポンプや通路内に残留する気泡を排出しつ つ下流側通路への溶離液の充填を行い,その後に前記切替弁を前記カラ ム側に連通する通路と連通するようにして、前記第1ポンプおよび前記 第2ポンプにより小流量の送液を行うようにすると良い。

また上記第2の目的を達成するために,本発明により提供される液体 クロマトグラフ用ポンプシステムは,液体クロマトグラフ用ポンプと, 溶液を貯留する容器と、前記液体クロマトグラフ用ポンプと前記容器と の間に設けた低圧ポンプと,前記液体クロマトグラフ用ポンプから吐出 された溶離液を前記容器に戻す第1流路と、前記液体クロマトグラフ用 ポンプから吐出された溶離液をインジェクタに送る第2流路と,前記第1の流路と前記第2の流路とを切換える切替弁とを備えたものである。

上記の液体クロマトグラフ用ポンプは,送液流量の範囲が概ね 0.1n L/m~50  $\mu$  L/m i n であるものに特に有効である。

本発明の他の目的、特徴及び利点は添付図面に関する以下の本発明の 実施例の記載から明らかになるであろう。

Brief Description of Several Views of the Drawing

図1は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの適用対象である送液システムの油圧回路構成を示す概略図である。

図2は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの適用対象である送液システムの油圧回路構成を示す概略図である。

図3 a および図3 b は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプ本体の 概略構成を示す拡大断面図である。

図4は、本発明の液体クロマトグラフポンプを含む各種のポンプの流量範囲を示す図である。

図5は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの駆動方法の一例を示す図である。

図 6 は、本発明の液体クロマトグラフ用ポンプのを用いたシステム構成の一例を示す図である。

図7は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの駆動方法の一例を示す図である。

図8は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの他の適用対象の一例としての送液システムの油圧回路構成を示す概略図である。

図9は,本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの駆動方法の一例を示す図である。

Detailed Description of the Invention

#### 【発明の実施の形態】

以下、本発明の一実施形態を図面を参照しつつ説明する。ノ

#### <del>-[0-0-0-9-]</del>

図1および図2は、液体クロマトグラフ用ポンプが適用される液体クロマトグラフの送液システムの概略構成を表す油圧回路図であり、図3は、液体クロマトグラフ用ポンプのポンプ本体の概略構造を表す拡大断面図であり、図4は、ポンプの流量範囲を示す図であり、図5は、液体クロマトグラフ用ポンプの駆動方法の一例を示す図である。

#### <del>[00]</del>

図1から図3において、送液システムは、溶離液貯留容器1内の溶離液2を脱気装置(デガッサ)3、低圧ポンプ4および吸入配管5を介して吸入し加圧する液体クロマトグラフ用ポンプ10と、この液体クロマトグラフ用ポンプ10からの溶離液を吐出し、切替弁6、吐出配管7a、7bを介して、分析対象となる試料が注入されるインジェクタ50と、微小なシリカゲル粒が内部に充填されたカラム51と、分離された成分毎に成分分析する検出器52と、ポンプを駆動するモータ21および31に駆動信号を出力するコントローラ55と、液体クロマトグラフ用ポンプ10に設けられ圧力を検出してその検出信号をコントローラ55に出力する圧力センサ60と、低圧ポンプ4の吐出圧力を調整する圧力制御弁41と、吐出配管7aと溶離液貯留容器1を切替弁6を介して連通しているバイパス配管61とを備えている。

#### <del>-[-0-0-1-1-]-</del>

液体クロマトグラフ用ポンプ10は、ポンプ本体11と、モータ21および3 1と、減速機構22および32と、直動機構23および33から構成されている

#### -[-0=0=1=2=]=

ポンプ本体 11 には、吸入通路 12、第 12 リンダ 13、第 22 リンダ 14、吐出通路 15 が形成されており、第 12 リンダ 13 および第 22 リンダ 14 には、第 12 ランジャ 16 および第 22 ランジャ 17 が軸受 24、34 により摺動可能に保持されている。吸入通路 12 には吸入弁 18 が、第 12 リンダ 13 と第 22

シリンダ14とを連通する中間通路には吐出弁19が設けられており、それぞればねにて一方向に保持され、溶離液の流通方向を制限する逆止弁となっている。 すなわち、吸入弁18は第1シリンダ13を有する第1ポンプが吸入行程にあるときにばね力に逆らって開き、吐出弁19は第1ポンプが吐出行程にあるときばね力に逆らって開くように、それぞれがばねによって付勢されている。

#### 100131

モータ21の回転は減速機構22により減速され、直動機構23により直線運動に変換されて第1プランジャ16を第1シリンダ13内で往復運動させる。同様に第2プランジャ17もモータ31、減速機構32、直動機構33からなるアクチュエータにより第2シリンダ14内で往復駆動される。

#### <del>[0014]</del>

図3に詳細に示したように、第1プランジャ16は、モーター側の大径部16 aと、モーターとは反対側の小径部16bとで形成され、段差部が設けられている。この段差部と第1シリンダ13の内壁とで第1作動室25が構成されている。すなわち、大径部16aと小径部16bとをつなぐ段差面と、小径部16bを形成する第1プランジャ16の外周面と、小径部16bが貫通する貫通孔が形成された第1シリンダ13の端面部とで、第1作動室25が構成されている。シール26はプランジャ16の大径部16aからの液漏れを、シール27は小径部16bからの液漏れをそれぞれ防止している。

#### -[-0-0-1-5-]

同様に、第2プランジャ17にも大径部17aと小径部17bとが形成されて 段差部が設けられ、この段差部と第2シリンダ14の内壁とで第2作動室35が 形成されている。シール36および37によりプランジャの大径部17aおよび 小径部17bの油密を行っている。

#### 10016

プランジャ16,17の外周面に形成した段差部とシリンダ13,14の内壁とで作動室25,35を構成することにより、プランジャ16,17の駆動方向を横切る作動室断面積を微小化することが容易で、プランジャ16,17の駆動量をある程度大きくして微少量の送液を行うことが可能になる。また送液の微量

化が進んだ場合、このような段差を微小かつ高精度に形成することは、モータの 回転精度或いはプランジャ16,17の送り精度を高めることよりも比較的容易 になることが考えられる。

#### <del>[0017]</del>

プランジャ16および17の小径部先端部は、気体(本実施形態では大気)雰囲気下に露出しており、前述した従来技術の異径同軸プランジャの小径部端部が溶離液雰囲気(流路)中に有るの場合と大きく異なる点である。すなわち、小径部16b,17bの先端部は、作動室25および35の外側に出されており、他の作動室内にも入れられていない。この液体クロマトグラフ用ポンプ10では、送液の微量化を行うためにプランジャ16,17に形成された段差部にのみ作動室を設けてポンプを構成しており、小径部16b,17bの先端部では仕事をさせない構成にしている。

#### <del>[0018]</del>

また小径部16b, 17bの先端部を気体雰囲気下に露出させたことは、シールに付着する有機溶媒等の析出物(例えば、塩を含む水溶液を送液した場合、塩が結晶となり粉の状態でシールに付着残留する。)を除去するのにも好都合である。

#### 7-0-0-1-9-1

以下、本実施例では第1プランジャ16とこれを駆動するアクチュエータを含む部分を第1ポンプと称し、第2プランジャ17とこれを駆動するアクチュエータを含む部分を第2ポンプと呼ぶことにする。

#### **-[-0-0-2-0-]**

次に、図4は液体クロマトグラフ用ポンプ (高圧ポンプと呼称する)の流量範囲とその分類を示す図である。本実施形態ではセミミクロより下の、ミクロ (μ1)、ナノ (n1)といった極低流量の送液を行う液体クロマトグラフ用ポンプを対象としている。図4に示す汎用ポンプの流量範囲の一例よりわかるように、モータの回転速度範囲や回転精度等の制約上、最低流量と最大流量の比は一般に100倍程度しかとれない。したがって、ミクロ、ナノの領域に流量を設定すると、自ずと最大流量も小さくなってしまう。このため試験開始時にポンプ下流側

の計測系統の通路内に溶離液を充填するのに時間がかかる上、ポンプ内部に溜まった気泡が排出され難いという課題がある。特にシリンダ内に気泡が残っているとプランジャが往復動しても気泡を圧縮・膨張させるだけで一向に流量が吐出されないか、著しく流量が低下してしまい精度のよい計測ができないという課題があった。

#### <del>-[-0-0-2-1-]</del>

そこで本実施形態例では極低流量の送液は前記の高圧ポンプで行い、試験開始 時の溶離液充填や気泡排出には低圧ポンプで行うように構成したものである。

#### $\{0.0.2.2\}$

図4の構成例1,2に示すように、高圧ポンプの流量範囲はミクロ、ナノの領域をカバーできるよう設定することになる。一方、低圧ポンプの流量範囲は、特に設定する必要はないが、上述したように、試験開始時の溶離液の充填や気泡排出することができれば十分である。

#### 1=0-0-2-3-1

ここで、図4の横軸の送液総流量とは、あとで説明する高圧グラジェント運転時の送液の総流量であり、グラジェント運転は数10~100段階程度に流量を変化させるので、高圧ポンプが出し得る最低流量としてはもう一桁~二桁下になる。

#### =[=0=0=2=4=]=

ここで、グラジェント運転を100段階行うと仮定した時の、高圧ポンプのプランジャ径の仕様について述べる。なお、流量はプランジャの断面積と速度の積なので、プランジャの径やモータの回転速度、減速比などを変えることにより設定が可能である。

#### =(-0-0<del>-2-5-)</del>

図3に示した大径部の直径をDとし、小径部の直径をdとし、減速比を汎用ポンプに使用されているものに比べて、1/10から1/20と仮定し、Dを2mmとすると、構成例1の場合では、dは1.5mm程度となる。一方、構成例<math>2の場合では、dは1.99~1.98mmとなる。

#### [-0-0-2-6-]

以上の構成において、図1、図2および図5を用いて液体クロマトグラフ用ポンプの運転方法を説明する。なお、図5は横軸時間に対し、上から第2プランジャ17の変位、第1プランジャ16の変位、第2プランジャ17の速度、第1プランジャ16の速度、吐出通路11を通過するトータル流量を示してある。

#### ~[=0=0<del>=2=7=]</del>-

まず、試験の前段階としてポンプ内部の気泡を排出して溶媒液を充填する際は、図2に示したように、切替弁6をバイパス配管61側に切替えて、高圧ポンプ10の吐出配管7aとバイパス配管61を連通させて、低圧ポンプ4を起動する。低圧ポンプ4が作動すると溶離液貯留容器1内の溶離液2が吸入され、脱気装置(デガッサ)3にて溶離液中に溶け込んでいる気泡が取り除かれる。ここで、低圧ポンプ4の吐出側には吐出圧力を調整する圧力制御弁41が設けられており、吐出圧力は通常0.5~0.6MPa以下に設定されているが、この値は調整することが可能となっている。吐出された溶離液は、吸入通路12、吸入弁18、第1作動室25、吐出弁19、中間通路、作動室35、吐出通路15、吐出配管、7a、切替弁6およびバイパス配管61を介して、溶離液貯留容器1内に戻る。

#### 

上流側に低圧ポンプ4を配置して大流量での送液を行うことにより、下流側の高圧ポンプ10内に溜まった気泡は容易に排出することが可能である。特に、本実施例の高圧ポンプ10では各作動室25,35の下死点近傍から溶媒液を導入し、作動室25,35の上死点から排出するように通路を構成することにより作動室25,35内のよどみをなくし、気泡が滞留し難いよう留意している。これにより汎用の液体クロマトグラフ用ポンプと同等以上の短時間で試験準備を完了することができる。なお、この間高圧ポンプ10は停止していても起動していても何ら問題はない。

#### =(=0=0=2=9=)=

つぎに、定常運転に移る際は、図1に示すように、切替弁6を吐出配管7b側に切替えて、高圧ポンプ10の吐出配管7aと吐出配管7bを連通させて、検出器52に繋がる送液ラインとする。

#### ~[=0=0<del>=3=0=]=</del>

低圧ポンプ4は起動していはいるが、低流量の送液は高圧ポンプ10にて行う。溶離液2は吸入通路12よりポンプ内部に吸引され、吐出通路15から吐出された後、切替弁6および吐出配管7a、7bを介して、インジェクタ53により分析対象となる試料が注入される。混合された溶液はカラム51に入り、成分毎に分離された後に検出器52で成分分析される。カラム51には微小なシリカゲル粒が充填されており、ここを流れる際の流体抵抗によって高圧ポンプ10には10MPa程度の負荷圧力が発生する。圧力の大きさはカラム51の径と通過流量により変化する。

#### 1-0-0-3-1-1-

高圧ポンプ10の駆動パターンの一例を図5に示すが、流量はプランジャ速度 に比例するので、速度波形は流量波形と等価である。

#### <del>10-0-3-2=</del>

第1プランジャ16と第2プランジャ17の速度の和が常に一定となるように、すなわち、トータル流量が常に一定になるように、第1プランジャ16と第2プランジャ17の駆動を制御している。本実施形態例では、第1ポンプと第2ポンプとは同一の仕様で構成されている。すなわち、第1プランジャ16および第1作動室25と第2プランジャ17および第2作動室35とが同じ寸法および形状に構成されている。そして第2プランジャ17が吐出行程にあるときは、吐出弁19(第2ポンプ側から見た場合、吸入弁となる)は閉じられ、第2プランジャ17の駆動速度と第2作動室35の断面積で決まる流量で吐出通路15から送液される。このとき第1プランジャ16は吸入行程にあり、吸入弁18は開いている。また第2プランジャ17が吸入行程に入ると、第1プランジャ16は吐出行程に入り、吸入弁18が閉じて吐出弁19が開く。第1プランジャ16は第2プランジャ17の倍の速度で駆動されており、第2ポンプに補填を行いつつ第1ポンプが吐出行程で吐出するのと実質的に同じ流量で液体を叶出する。

#### 

このように、本実施形態例では、第2ポンプが吐出行程にあるときのほか、第2ポンプが吸入行程にあるときも、第2ポンプが吐出行程で吐出する流量で送液が行われる。このため、液体クロマトグラフ用ポンプ10から吐出される流量に

生じる脈動が低減され、脈動の少ない安定した送液を行うことができる。

#### [-0-0-3-4=]=

このような液体クロマトグラフ用ポンプ10の運転方法では、第1プランジャ16を有する第1ポンプの吐出流量は第2プランジャ17を有する第2ポンプの吐出流量に対して多くなるため、第1ポンプの作動室断面積を第2ポンプの作動室断面積ほど小さくする必要がない場合も考えられる。この場合、第1ポンプの作動室を第1プランジャ16の段差部ではなく先端部に構成することも考えられる。しかし、本実施形態例のように、複数のポンプ間で流量にあまり差がないとき、また流量が非常に少ない場合は、複数のポンプの全ての作動室25,35をプランジャ16,17に形成した段差部で構成することが好ましい。これによって、送液の微量化と安定化を実現できる。

#### <del>[-0-0-3-5]</del>

いずれにしても、液体クロマトグラフ用ポンプ10の送液の微量化を図るために、この液体クロマトグラフ用ポンプ10内に設ける複数のポンプのうち、吐出通路15の最も近くに配置されるポンプの作動室35(吐出通路15の入口が接続される作動室35)は、プランジャ17の段差部に構成したものであり、このプランジャ17の小径部17bの先端部は気体雰囲気下に露出させたものである。或いは多段に配置したポンプの内、最も下流側に配置したポンプの作動室35は、プランジャ17の段差部に構成したものであり、このプランジャ17の小径部17bの先端部は気体雰囲気下に露出させたものである。或いは、液体クロマトグラフ用ポンプ10から吐出される流量はプランジャ17の段差部で構成した第2ポンプ或いは作動室35の断面積または容積で決定されるようにしたものである。

#### **-(-0-0-3-6-)**=

次に、図6は本発明の送液システムを2台使用して、高圧グラジエントシステムを構築した例である。グラジエント運転とは2種類の溶離液A、Bの混合比を時間と共に階段状に変えていく運転方法のことであり、送液総流量(=Qa+Qb)を同じにしながら、QaとQbの比率を変えて試験を行うものである。

#### <del>[-0-0-3-7]</del>

図7はグラジエント運転における各部の時間変化を示したもので、Qa+Qbを100で一定とすると、最初はQa:Qb=1:99からスタートして、2:98、3:97、・・、50:50、・・、99:1と混合比を変えていく。これは100段階のグラジエントの場合であり、総送液流量を $1\mu$ L/minとすると最小流量及び分解能は201/100010nL/minが要求される。図示のように一定流量を流していても、混合による流体の組成の変化によりカラムを通過する際の流体抵抗が変化し、ポンプの吐出圧力が最大 $1.5\sim2$ 倍程度も変化することが知られている。このため圧力を一定に保持しようとすると、逆に流量が変動してしまうことになる。

#### <del>[0038]</del>

一方、混合比と圧力変動の関係は過去の実験データより予めわかっているので、流量が一定である場合の圧力変動曲線は予測可能である。そこでこの圧力変動曲線の理論値を目標値とし、圧力センサ信号フィードバックによりポンプを駆動して実圧力を目標圧力に合わせれば、精度よく一定の総送液流量を得ることができる。具体的には図6の圧力センサ60aの信号をメインコントローラ70にフィードバックし、各ポンプのコントローラ55、55'を制御して圧力を目標圧力に追従させる。なお、両ポンプの吐出通路はミキサー53を介して連通しているので、圧力はどの部分でもほぼ同じであり、圧力センサ60a、60bのどちらの信号を使ってもよい。

#### <del>-[-0-0-3-9-]-</del>

このとき仮に目標圧力より実圧力が低い場合は総送液流量(=Qa+Qb)が低下しているということなので、モータの回転数を上げて流量を増やすわけであるが、Qa、Qbのどちらが低下しているのかは1個の圧力センサ情報からでは判別できない。実際にはQaが低下しているのにQbが低下していると判断して補正を行えば、かえって混合比精度の悪化を招くことになる。これはグラジエント運転における相互干渉と呼ばれる問題である。

#### 4-0-0-4-0-

これを避けるために、本実施形態例ではQa、Qbが同じ割合で低下している として補正する。これは図示のように流量比に比例したフィードバックゲインを 与えることにより実現できる。例えばQa:Qbの流量比を20:80で運転する場合のQa、Qbのフィードバックゲインは、それぞれ(20/100)×K、(80/100)×Kで与えられる。Kは定数である。仮に総送液流量が5不足しているとし、比例制御を行うとすると、Qa、Qbの指令値はそれぞれ20+(20/100)×K×5、80+(80/100)×K×5で与えられる。例えばKを1とすると、前者は21、後者は84となる。この方法によれば2個のポンプの固体差による混合精度の低下は避けられないものの、相互干渉の問題は避けられるので、これ以上の混合精度の低下を防ぐことができる。

#### <del>-[0-0-4-1-]-</del>

なお、吐出圧力が時間とともに変化しているので、両ポンプの第1作動室の圧力もこれに合わせて変えてやる必要がある。特に、第1作動室の圧力よりも圧力センサ60a、60b部の圧力が低くなる場合、吐出弁が開いて第1作動室内の溶離液が第2作動室に流れ込んでしまい、送液流量が増えてしまう。このため本実施例では両ポンプの第1作動室に圧力センサ60a′、60b′を設け、この信号を各コントローラ55、55′にフィードバックして第1プランジャを駆動し、第1作動室内の圧力が圧力センサ60aで測定される吐出圧力と等しくなるよう制御している。

#### [-0-0-4-2-]-

以上により、送液安定性と混合精度に優れた高圧グラジエントシステムを提供 することができる。

#### =[=0=0=4=3=]=

以上においては、本発明による液体クロマトグラフ用ポンプをモータによる直動駆動として適用する送液システムを例に取り説明したが、これに限らない。すなわち、例えば本発明による液体クロマトグラフ用ポンプをモータによるカム駆動として適用しても良い。図8は、このような他の送液システムの概略構成を一例として表す油圧回路図である。図8において、上記適用対象と同等の部分には同一の付号を付し、適宜説明を省略する。

#### -(-0-0-4-4-)-

図8に示す送液システムは、液体クロマトグラフ用ポンプのカム軸80と、こ

のカム軸80を減速装置81を介して回転駆動するように接続されたモータ82と、カム軸80に一体に設けられた第1カム83および第2カム84と、この各カムと回転摺動する第1ローラーフォロア85および第2ローラーフォロア86と、カム軸80を回転自在に支持する軸受87,88と、カム軸80に設けられカムの回転角を検出する角度センサ89と、モータ82への制御信号を出力するコントローラ75が設けられている。

#### [0045]

コントローラ75は、ポンプ10に設けられた圧力センサ60および角度センサ89の検出信号等を入力し、これらの検出信号に基づいて所定の演算処理を行い、生成した駆動指令信号をモータ82に出力する。

#### [0046]

以上の構成において、図8および図9を用いて本発実施例の液体クロマトグラフ用ポンプの運転方法を説明する。なお、図9は横軸時間に対し、上から第2プランジャ17の変位、第1プランジャ16の変位、第2プランジャ17の速度、第1プランジャ16の速度、吐出通路11を通過するトータル流量を示してある

#### [0047]

試験の前段階としてポンプ内部の気泡を排出して溶媒液を充填する運転モードは、前述した通りであるので省略し、定常運転モードについて説明する。

#### [0048]

切替弁6を吐出配管7b側に切替えて、高圧ポンプ10の吐出配管7aと吐出配管7bを連通させて、検出器52に繋がる送液ラインとし、第1プランジャ16と第2プランジャ17の速度の和が常に一定となるように、すなわち、トータル流量が常に一定になるように制御しており、第1プランジャ16は第2プランジャ17の倍の速度で動き、第2ポンプに補填を行いつつ液体を吐出し、第1ポンプが吸入行程の時は、吸入弁が作用することにより、第2ポンプのみで送液するようになっている。

#### [0049]

以上のような構成とすることによって、モータを1台で液体クロマトグラフ用

ポンプを構成することが出来るので、送液システムをコンパクトにすることが出来る。

#### [0050]

なお、このクラスの超低流量になるとアクチュエータはモータ+直動機構ある いはモータ+カム駆動機構でなくてもよく、例えば圧電アクチュエータや、金属 の熱膨張を利用して温度制御により変位を制御するようなアクチュエータでも適 用可能である。

#### [0051]

#### [0052]

上記のような構成とすることによって、プランジャを変位させる手段にメカ的な要素を含まないために、システムの信頼性やメンテナンスが容易になるといった効果がある。

#### [0053]

また本実施例では1つのポンプ本体に2つの作動室を構成して通路で接続したが、ポンプヘッドを別々に設け、両者を配管で接続することによりシステムを構成してもよい。これによりポンプの分解がし易くなり、シール交換などのメンテナンス作業が容易になる。また、機器のレイアウト性が向上するなどの利点が得られる。

#### [0054]

以上の説明では、本発明の利用分野を医療機器分野の液体クロマトグラフについて述べてきたが、本発明においてはこの分野以外に、例えば食品機器、洗浄機器や薬品および一般産業機械分野においても、微量送液を目的とするポンプであれば適用可能であることは明白である。

#### 

#### **岩明の効果**!

本発明によれば、プランジャに形成した段差部で構成したポンプによって送液 の流量を決定できるので、送液の低流量化に適した液体クロマトグラフ用ポンプ を提供することができる。

また低流量の送液は高圧ポンプで行い、試験開始時の溶離液充填や気泡排出は低圧ポンプで行うように構成したので、試験開始時の溶媒液充填や気泡排出を短時間で完了することができる液体クロマトグラフ用ポンプを提供することができる。

上記記載は実施例についてなされたが、本発明はそれに限らず、本発明の精神と添付のクレームの範囲内で種々の変更および修正をすることができることは当業者に明らかである。

成を表す油圧回路図である。

【図2】

本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの適用対象である**送**液システムの概略構成を表す油圧回路図である。

【図3】

本発明の液体クロマトグラブ用ポンプのポンプ本体の概略構造を表す拡大断面 図である。

【図4】

本発明のポンプの流量範囲を示す図である。

【図5】

本発明の液体クロマトグラフ用ポンプの駆動方法の一例を示す図である。

【図6】

本発明の液体クロマトグラフ用ポンプを用いたシステム構成の一例を示す図で

#### Claims:

- 1. シリンダと、前記シリンダ内を往復するプランジャとを備えた液体クロマトグラフポンプにおいて,前記プランジャの外周面に、前記プランジャの駆動方向に沿って段差部を形成し,前記段差部と前記シリンダの内壁面とで作動室を構成し,前記作動室の断面積と前記プランジャの駆動速度とで液体クロマトグラフ用ポンプの流量を決定するようにした液体クロマトグラフ用ポンプ。
- 2. 請求項1に記載の液体クロマトグラフポンプにおいて,第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する当該第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして、前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に,前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し,前記第2ポンプを該液体クロマトグラフ用ポンプ内に設けられる複数のポンプのうちの最も下流側に配置した液体クロマトグラフ用ポンプ。
  - 3. 請求項1に記載の液体クロマトグラフポンプにおいて,

また第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する当該第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に,前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し,前記第2ポンプの作動室に液体クロマトグラフ用ポンプからの吐出通路を接続し,前記第1ポンプに構成される作動室に該液体クロマトグラフ用ポンプへの吸入通路を接続し,前記第1ポンプと前気第2ポンプとを直列に接続した液体クロマトグラフ用ポンプ。

- 4. シリンダと、前記シリンダ内を往復するプランジャとを備えた液体クロマトグラフポンプにおいて,前記プランジャの外周面に、前記プランジャの駆動方向に沿って段差部を形成し,前記段差部と前記シリンダの内壁面とで作動室を構成し、前記プランジャの駆動側とは反対側の端部が気体雰囲気下にあるようにした液体クロマトグラフ用ポンプ。
- 5. 請求項4に記載の液体クロマトグラフ用ポンプにおいて、第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する当該第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして、前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に,前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し、前記第2プランジャの駆動側とは,反対側の駆動側とは反対側の端部を気体雰囲気下に設け,前記第2ポンプを該液体クロマトグラフ用ポンプ内に構成される複数のポンプの内最も下流側に配置している液体クロマトグラフ用ポンプ。
- 6. 請求項4に記載の液体クロマトグラフ用ポンプにおいて、第1のシリンダおよび当該第1シリンダ内を往復運動する第1のプランジャとを有する第1ポンプと,第2シリンダおよび当該第2シリンダ内を往復運動する第2プランジャとを有する第2ポンプとを備え,前記第1ポンプの上流側に吸入弁を設け,しかして前記第1のポンプの下流側に吐出弁を設け,少なくとも前記第2ポンプの前記第2プランジャの外周面に,前記第2プランジャの駆動方向に沿って前記段差部が形成され、前記段差部と前気第2シリンダの内壁面とで前記作動室を構成し、前記第2プランジャの駆動側とは,反対側の駆動側とは反対側の端部を気体雰囲気下に設け,前記第2ポンプの作動室に該液体クロマトグラフ用ポンプからの吐出通路を接続し,前気第1ポンプに構成される作動室に該液体クロマトグラフ用ポンプへの吸入通路を接続し,前記第1ポンプと

前気第2ポンプとを直列に接続した液体クロマトグラフ用ポンプ。

- 7. 請求項2,3,5又6に記載の液体クロマトグラフ用ポンプにおいて、該液体クロマトグラフ用ポンプで送液する溶離液を貯留する溶離液貯留容器を備え,前記溶離液貯留容器と前記第1ポンプとの間に低圧ポンプを設置し、前気第2ポンプの下流側に、切替弁と、前記溶離液貯留容器に連通する通路およびカラムに連通する通路とを設け,試験開始時に前記切替弁を前記溶離液貯留容器に連通する通路と連通するとともに、前記低圧ポンプを駆動して大流量の送液を行い前気ポンプや通路内に残留する気泡を排出しつつ下流側通路への溶離液の充填を行い,その後に前記切替弁を前記カラム側に連通する通路と連通するようにして、前記第1ポンプおよび前記第2ポンプにより小流量の送液を行うようにした液体クロマトグラフ用ポンプ。
- 8. 液体クロマトグラフ用ポンプと,溶液を貯留する容器と、前記液体クロマトグラフ用ポンプと前記容器との間に設けた低圧ポンプと,前記液体クロマトグラフ用ポンプから吐出された溶離液を前記容器に戻す第1流路と、前記液体クロマトグラフ用ポンプから吐出された溶離液をインジェクタに送る第2流路と,前記第1の流路と前記第2の流路とを切換える切替弁とを備えた液体クロマトグラフ用ポンプシステム。
- 9. 請求項1または4に記載の液体クロマトグラフ用ポンプにおいて、送液流量の範囲が概ね  $0.1 \, n \, L/m \sim 5 \, O \, \mu \, L/m \, i \, n$  である液体クロマトグラフ用ポンプ。
- 10.請求項8に記載の液体クロマトグラフ用ポンプシステムにおいて、前記液体クロマトグラフ用ポンプの送液流量の範囲が概ね0.1nL/m~50μL/m i nである液体クロマトグラフ用ポンプシステム。

#### Abstract of the Disclosure

溶離液貯留容器から低圧の溶離液を吸入し,加圧した高圧溶離液をカラムに供給する液体クロマトグラフ用ポンプシステム。シリンダ内を往復運動するプランジャを設け,シリンダ内におけるプランジャの外周面にプランジャの摺動方向に沿って段差部を形成し,段差部とシリンダ内周面で溶離液を加圧する作動室を構成し,作動室の容積とプランジャの駆動速度で容積ポンプの流量を決定し,極低流量で安定して送液可能であるとともに,起動時の気泡の排出性に優れた液体クロマトグラフ用ポンプシステムを提供する。